

## TSMaster\_COM 接口\_python 编程指导 V1.0



## 1. 目录

1. 什么情况下需要此文档? .....	6
2. 使用 SDK 工程.....	6
1. 错误提示: .....	7
2. 解决办法: .....	7
3. 驱动特点 .....	8
4. 添加 API 库文件 .....	9
1. 安装驱动运行环境 TSMaster.....	9
2. 添加库文件引用.....	9
5. 数据类型定义 .....	10
1. TLIBCAN: Classic CAN 数据类型.....	10
Struct 视图 .....	10
2. TLIBCANFD: CANFD 报文类型 .....	12
Struct 视图 .....	12
示例: .....	13
3. TLIBLIN .....	14
Struct 结构 .....	14
6. 设备初始化.....	16
1. CAN 初始化流.....	16

---

程图: .....	16
CAN 初始化示例代码: .....	17
2. LIN 初始化 .....	18
流程图: .....	18
代码示例: .....	19
7. CAN 报文收发 .....	21
1. 报文发送 .....	21
2. 报文接收 .....	21
读取设备消息缓存的方式: .....	21
回调函数方式: .....	23
8. LIN 报文收发 .....	25
1. 报文发送 .....	25
2. 报文接收 .....	26
9. 数据库 (DBC) 解析 .....	27
10. 接口函数介绍 .....	27
1. set_current_application .....	27
2. app.get_application_list .....	27
3. set_can_channel_count .....	28
4. set_can_channel_count .....	28

---

5. get_can_channel_count .....	28
6. get_can_channel_count .....	29
7. log .....	29
8. set_mapping .....	30
9. get_mapping .....	31
10. del_mapping .....	32
11. connect .....	32
12. disconnect .....	33
13. configure_baudrate_can .....	33
14. configure_baudrate_canfd .....	34
15. fifo_enable_receive_fifo .....	34
16. fifo_disable_receive_fifo .....	35
17. transmit_can_async .....	35
18. transmit_can_sync .....	36
19. transmit_canfd_async .....	37
20. transmit_canfd_sync .....	37
21. add_cyclic_msg_can .....	38
22. delete_cyclic_msg_can .....	39
23. fifo_clear_can_receive_buffers .....	39

---

24. fifo_receive_can_msg.....	40
com.fifo_receive_can_message_list(0, False, 0, False, False, 8, 0x1, ..... 100, ADatas) .....	40
25. fifo_clear_canfd_receive_buffers .....	40
26. fifo_receive_canfd_msg.....	41
27. enable_event_can.....	41
28. transmit_lin_async.....	42
29. fifo_clear_lin_receive_buffers.....	43
30. fifo_receive_lin_message_list.....	43
31. start_logging.....	44
32. stop_logging.....	44
33. unload_can_dbs.....	45
34. unload_can_db.....	45
35. load_can_db.....	45
36. set_signal_value_can .....	46
37. get_signal_value_can .....	47
38. tsdb_set_signal_value_canfd.....	47
39. get_signal_value_canfd.....	48
11. 附件.....	48

1. 示例程序.....	48
2. 错误码编码信息: .....	48
12. 常见异常解答 .....	51
1. 调用 API 开发的程序无法正常打开 CAN 驱动 .....	51
2. 调用 API, 总是执行不成功, 返回错误码 0x114 .....	51

## 1. 什么情况下需要此文档?







用户基于 Python 平台的编程语言, 对目前市面上主流的如 Vector, TOSUN, Peak, 英特佩斯等工具进行二次开发的时候, 需要参考本文档, 调用 com 接口来实现对设备的程序控制。

## 2. 使用 SDK 工程

安装 TSMaster 文件后, 在 SDK 的目录下面, 提供了 C/C++, C#, LabView 等的示例工程。以本电脑为例, COM 接口的 Demo 工程目录如下所示:

C:\ProgramFiles(x86)\TOSUN\TSMaster\bin\Data\Demo\Automation\OutOfProcess\Python

进入目录后, 目录包含文件如下所示:

名称	修改日期	类型	大小
 CalibrationAutomation.py	2021/11/4 22:25	JetBrains PyChar...	5 KB
 MiniProgramExcel.py	2022/3/4 17:30	JetBrains PyChar...	6 KB
 OnlineReplayInExe.py	2022/3/4 17:31	JetBrains PyChar...	8 KB
 OnlineReplayInExe_TSCANMini.py	2022/3/4 17:31	JetBrains PyCharm Community Edition	
 RBSInExe.py	2022/3/4 17:31	JetBrains PyChar...	7 KB
 TestTSMaster.py	2021/8/9 15:45	JetBrains PyChar...	9 KB

## 1. 错误提示:

## 2. 解决办法:

### 3. 驱动特点

本驱动提供了硬件抽象层，通过映射机制，同样一套 API 函数，可以应用于多款市面上主流的 CAN 工具硬件而不用修改代码。其作用原理图如下所示：

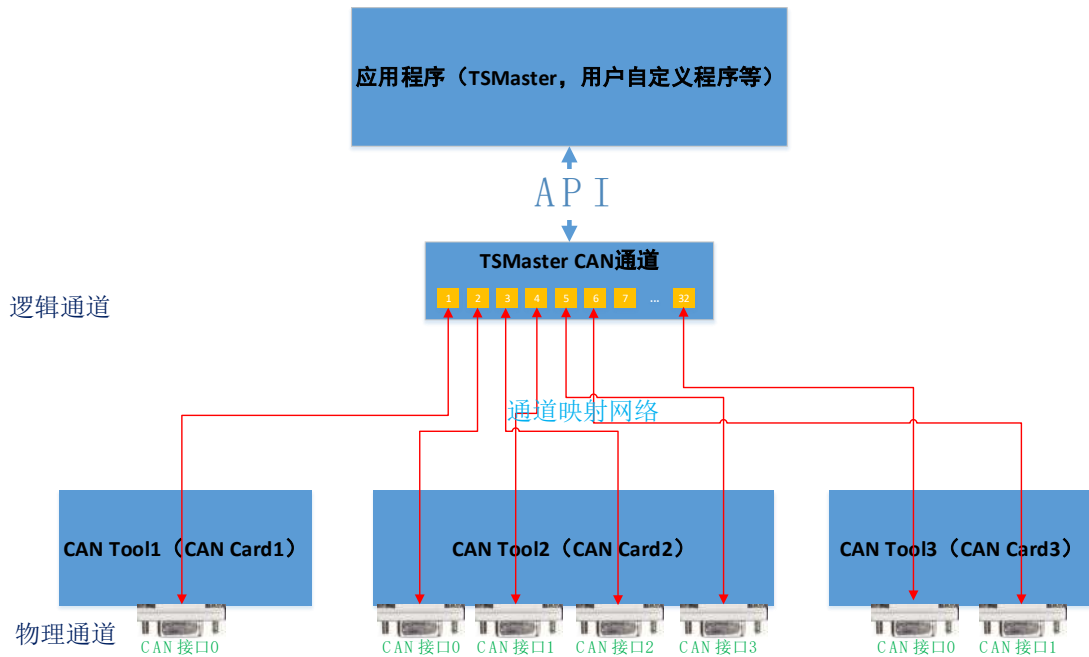


图1. TSMasterAPI 通过逻辑通道给上层提供统一的 API 接口

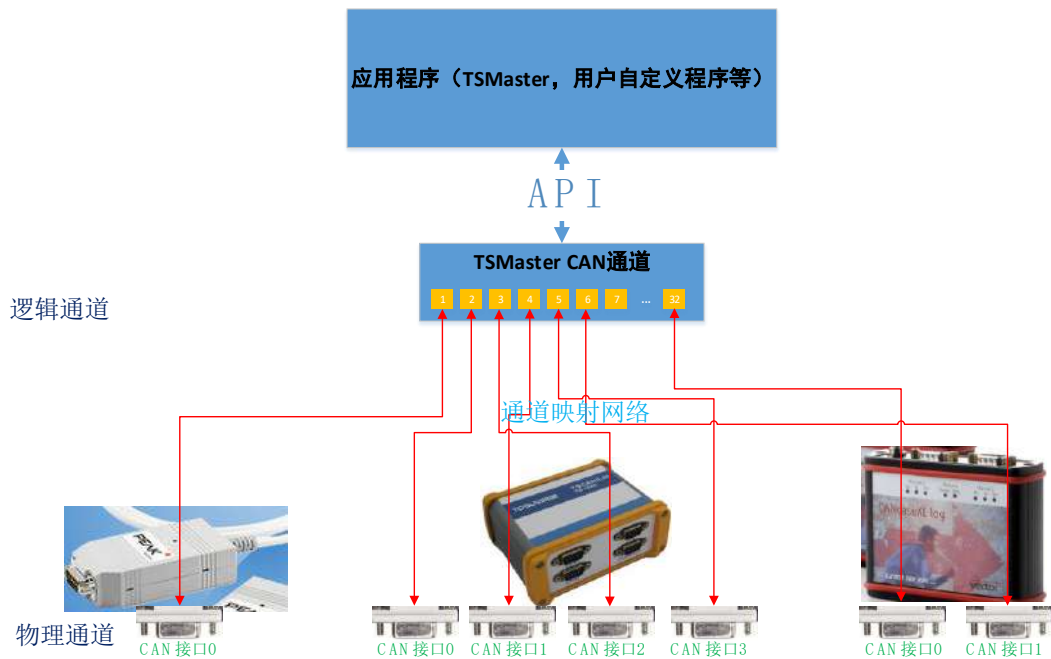


图2. 基于 TSMasterAPI 混合连接不同硬件板卡示意图




如上图所示，TSMaster API 内部实现了对目前市面上主流硬件 CAN 卡的兼容，提供了统一的 com 接口给上层应用层。用户在开发上层的时候，只需要开发一套上层代码，底层硬件可以任意切换，为用户硬件选择提供了最大的灵活性。

## 4. 添加 API 库文件

### 1. 安装驱动运行环境 TSMaster

TSMaster API 提供了对多种工具平台的支持，因此要使用 TSMaster 驱动，首先要安装 TSMaster 运行环境。该运行环境大小 100 多兆，安装文件如下：

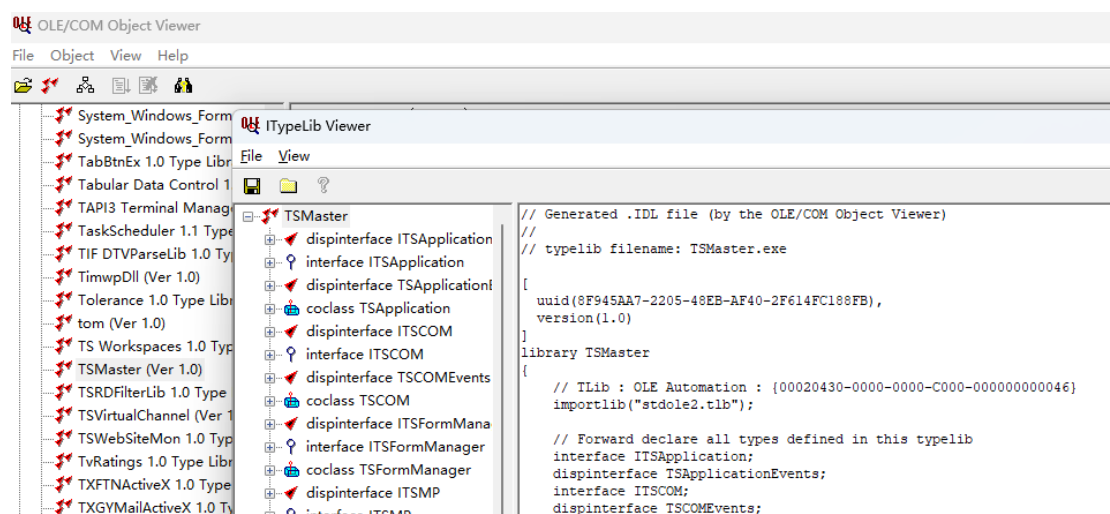
 TSMaster_Setup.exe	2020-09-23 15:34	应用程序	111,768 KB
--	------------------	------	------------

TSMaster 运行时环境为免费软件，可以直接到上海同星公司的官网上下载，下来链接为：[http://www.tosun.tech/TOSUNSoftware/TSMaster\\_Setup.exe](http://www.tosun.tech/TOSUNSoftware/TSMaster_Setup.exe)

下载该文件，并完成安装，然后进入下一步。

### 2. 添加库文件引用

安装完运行环境后，便有了运行时环境的支撑，如下图所示：



运行 oview.exe 打开 Type Libraries, 找到 Tsmaster, 其中便是 TsMaster 提供的 COM 接口。

## 5. 数据类型定义

### 1. TLIBCAN: Classic CAN 数据类型

#### Struct 视图

```
typedef [uuid(19CEBEE3-37B4-4092-AC82-7D124EE2352C)]
struct tagTCAN {

    long FIdxChn;

    VARIANT_BOOL FIsTX;

    VARIANT_BOOL FIsRemote;

    VARIANT_BOOL FIsExtendedId;

    VARIANT_BOOL FIsError;

    long FDLC;

    long FIdentifier;

    int64 FTimeUs;

    SAFEARRAY(char) FData;
} TCAN;
```

#### 构造函数:

用户可灵活调用。在构造函数中没有传入的参数, 可以通过访问结构体对象直接修改。

比如构造函数 1 没有传输数据组, 但是可以在创建结构体对象过后, 直接给 FData 成员赋值。

#### 成员:

FData: 帧数据。最大程度为 8Bytes

FDLC: 帧长度。

FIdentifier: 帧 ID, 如果为 0xFFFFFFFF, 表示当前帧为错误帧

FIdxChn: 帧通道, 注意 CHANNEL\_INDEX. CHN1 = 0, 实际上是从 0 开始计算的。

FTImeUS: 帧时间戳, 64 位 us 级时间戳。

FProperties: 存储 CAN 相关的属性, 比如是否远程帧, 是否扩展帧。

### 示例:

```
# init a TCAN record for CAN message transmission

c = win32com.client.Record("TCAN", app)

c.FIdxChn = 0

c.FIsExtendedId = 0

c.FIsRemote = False

c.FIdentifier = 0x123

c.FDLC = 8

c.FDdatas = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY | pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6,
7, 8])
```

## 2. TLIBCANFD: CANFD 报文类型

### Struct 视图

```
typedef [uuid(F8CC7BEE-63F0-4FD2-AFB1-B1C313BECE43)]
struct tagTCANFD {

    long FIdxChn;

    VARIANT_BOOL FIsTX;

    VARIANT_BOOL FIsExtendedId;

    VARIANT_BOOL FIsError;

    VARIANT_BOOL FIsEDL;

    VARIANT_BOOL FIsBRS;

    VARIANT_BOOL FIsESI;

    long FDLC;

    long FIdentifier;

    int64 FTimeUs;

    SAFEARRAY(char) FData;
} TCANFD;
```

### 构造函数:

用户可灵活调用。在构造函数中没有传入的参数，可以通过访问结构体对象直接修改。

比如构造函数 1 没有传输数据组，但是可以在创建结构体对象过后，直接给 FData 成员赋值。

### 成员:

FData: 帧数据。最大程度为 8Bytes

FDLC: 帧长度。

FIdentifier: 帧 ID, 如果为 0xFFFFFFFF, 表示当前帧为错误帧

FIdxChn: 帧通道, 注意 CHANNEL\_INDEX. CHN1 = 0, 实际上是从 0 开始计算的。

FTImeUS: 帧时间戳, 64 位 us 级时间戳。

FFDProperties: 存储 FD 相关的属性, 如是否 FD 报文, 发送过程中是否波特率可变。

不同的字节位代表不同的属性值。

FProperties: 存储 CAN 相关的属性, 比如是否远程帧, 是否扩展帧。

### 示例:

```
# init a TCANFD record for CAN FD message transmission

cFD = win32com.client.Record("TCANFD", app)

cFD.FIdxChn = 0

cFD.FIsExtendedId = 0

cFD.FIsEDL = True

cFD.FIsBRS = True

cFD.FIsESI = False

cFD.FIdentifier = 0x345

cFD.FDLC = 15

cFD.FDdatas = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY | pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5,
6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 27, 28,
29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 41, 42, 43, 44,45, 46, 47, 48, 49, 50,
51, 52, 53, 54, 55, 56, 57, 58,59, 60, 61, 62, 63, 64])
```

### 3. TLIBLIN

#### Struct 结构

```
typedef [uuid(F5C26CE2-3629-4BD0-A7F7-C2FAF8999736)]
struct tagTLIN {

    long FIdxChn;

    VARIANT_BOOL FIsTX;

    VARIANT_BOOL FIsError;

    long FDLC;

    long FIdentifier;

    long FChecksum;

    int64 FTimeUs;

    SAFEARRAY(char) FData;
} TLIN;
```

#### 构造函数

用户可灵活调用。在构造函数中没有传入的参数，可以通过访问结构体对象直接修改。

比如构造函数 1 没有传输数据组，但是可以在创建结构体对象过后，直接给 FData 成员赋值。

#### 成员：

FData: 帧数据。最大程度为 8Bytes

FDLC: 帧长度。

FIdentifier: 帧 ID，如果为 0xFFFFFFFF，表示当前帧为错误帧

FIdxChn: 帧通道，注意 CHANNEL\_INDEX。CHN1 = 0，实际上是从 0 开始计算的。

FTimeUS: 帧时间戳，64 位 us 级时间戳。

FProperties: 存储 LIN 相关的属性，比如报文方向，是接收报文还是发送报文。

FStatus: 报文状态。

FErStatus: 如果是错误帧, 对应的错误类型。

### 调用示例:

```
cLIN = win32com.client.Record("TLIN", app)
```

```
cLIN.FIdxChn = 0
```

```
cLIN.FIsTX = True
```

```
cLIN.FIsError = False
```

```
cLIN.FIdentifier = 0x3C
```

```
cLIN.FDLC = 8
```

```
cLIN.FDdatas = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY | pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5,  
6, 7, 8,])
```

## 6. 设备初始化

### 1. CAN 初始化流

程图：

在实现 CAN 设备通讯之前，首先要进行设备初始化。TSMaster 设备初始化包括以下

步骤：



**注意：**



- 在使用 API 模块之前，需要调用 `initialize_lib_tsmaster` 函数创建该模块；在使用过后，需要调用 `finalize_lib_tsmaster` 释放该模块。这两个函数一定是成对出现的。
- 第二步中，如果用户使用的是英特佩斯, Peak, Kavsar, ZLG 等硬件，需要在这一步开启对这些工具的探测，否则程序无法查询到这些硬件。

### CAN 初始化示例代码：

```
pythoncom.CoInitialize() # enable multithread

#打开TSMaster

app = win32com.client.Dispatch("TSMaster.TSApplication")

com = app.TSCOM() #

win32com.client.Dispatch("TSMaster.TSCOM")

formMan = app.TSFormManager()

#设置为主窗口

formMan.show_main_form()

app.set_can_channel_count(2) #设置can通道为2

app.set_lin_channel_count(0) #设置lin通道为0

r = win32com.client.Record("TSMMapping", app)

r.FAppName = APP_NAME

r.FAppChannelIndex = 0

r.FAppChannelType = 0

r.FHWIndex = 0
```

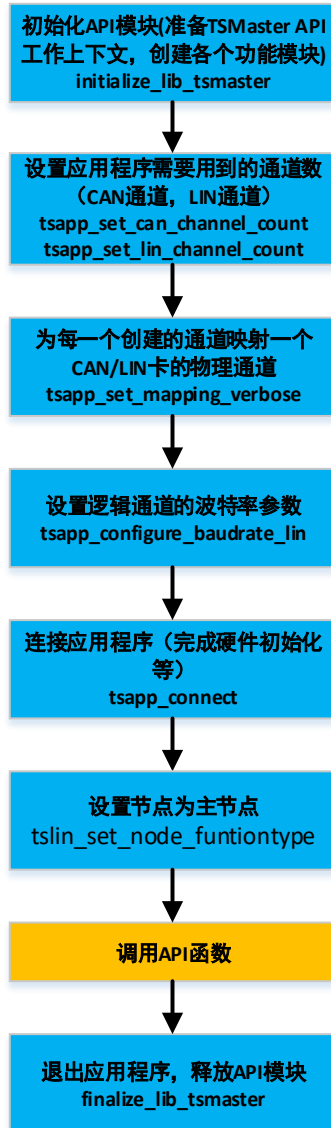
```
r.FHWDeviceType = 3
r.FHWDeviceSubType = 8 #为TC1014编号
r.FHWChannelIndex = 0
r.FHWDeviceName = "TC1014"
r.FMappingDisabled = False
app.set_mapping(r)
r.FAppChannelIndex = 1
r.FHWChannelIndex = 1
app.set_mapping(r)
app.configure_baudrate_canfd(0, 500, 2000,
constants.lfdtISOCAN, constants.lfdmNormal, True)
app.configure_baudrate_canfd(1, 500, 2000,
constants.lfdtISOCAN, constants.lfdmNormal, True)
app.connect()
```

#关于硬件映射编号请打开Tsmaster帮助栏的软件开发包中的  
TSMasterAPI\_Hardware\_Map文档查找。

## 2. LIN 初始化

### 流程图:

LIN 通道初始化示例流程图如下:



### 代码示例:

下述代码为初始化为主节点的代码示例:

```
pythoncom.CoInitialize() # enable multithread  
  
#打开TSMaster  
  
app = win32com.client.Dispatch("TSMaster.TSApplication")  
  
com = app.TSCOM() #  
  
win32com.client.Dispatch("TSMaster.TSCOM")
```

```
formMan = app.TSFormManager()

#设置为主窗口

formMan.show_main_form()

app.set_can_channel_count(1) #设置can通道为2

app.set_lin_channel_count(2) #设置lin通道为0

r = win32com.client.Record("TSMMapping", app)

r.FAppName = APP_NAME

r.FAppChannelIndex = 0

r.FAppChannelType = 1

r.FHWIndex = 0

r.FHWDeviceType = 3

r.FHWDeviceSubType = 10 #为TC1026编号

r.FHWChannelIndex = 0

r.FHWDeviceName = "TC1026"

r.FMappingDisabled = False

app.set_mapping(r)

r.FAppChannelIndex = 1

r.FHWChannelIndex = 1

app.set_mapping(r)

app.configure_baudrate_lin(0, 19.2, 3)

app.connect()
```

## 7. CAN 报文收发

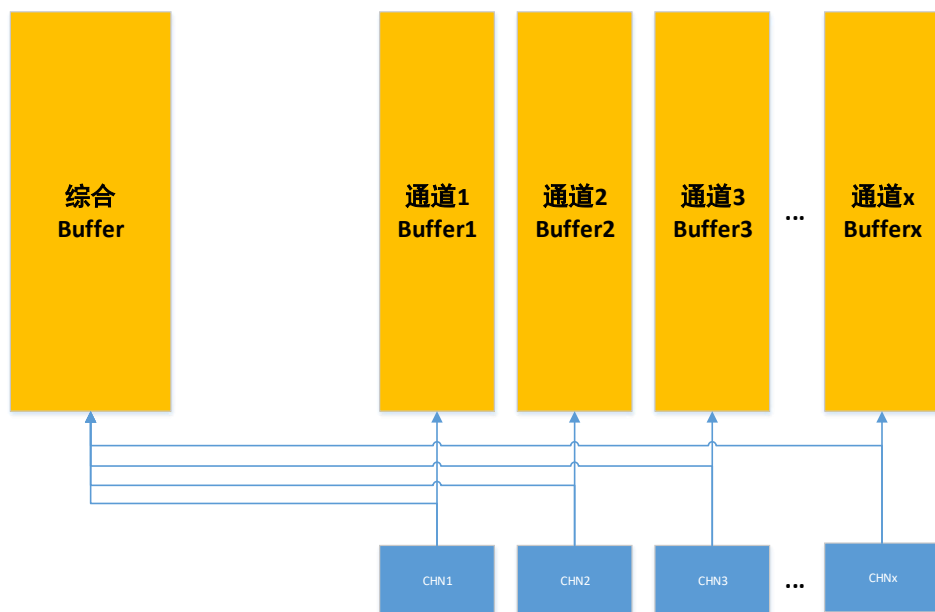
### 1. 报文发送

### 2. 报文接收

读取设备消息缓存的方式：

简介：

设备接收到报文过后，缓存在设备内部的 FIFO 中，外部程序调用函数接口从设备 FIFO 中把报文读取出来，FIFO 指针往后面移动；如果调用者一直不主动读取，会造成驱动内部 FIFO 溢出，最新的报文覆盖最旧的报文。TSMaster API 内部，报文缓存机制如下图所示：



综合FIFO：所有通道的报文根据接收顺序放在里面。

特点：

可以看到不同通道报文的相对接收顺序。报文在里面按照接收顺序存放，最新的报文覆盖最旧接收的报文。

通道FIFO：每一个通道有一个自己单独的报文FIFO

特点：

专用于存储跟本通道相关的报文,通道之间互不干扰。报文在里面按照接收顺序存放，最新的报文覆盖最旧接收的报文。

TSMaster 提供了报文读取驱动。可以选择读取指定通道的报文集合，也可以读取综合报文里面的报文集合。

## fifo\_receive\_can\_msg

- 功能：读取 Classic CAN 内部报文。
- 参数详解：

*/\*AIdxChnReq:请求数据通道、AIncludeTx: 是否接收 TX、AIdxChnResp: 回复数据通道、AIsRemote: 是否是远程帧、AIsExtended: 是否是扩展帧、ADLC: 数据长度、AIdentifier: 帧 ID、ATimestampUs: 硬件时间、ADatas: 帧数据\*/*

```
VARIANT_BOOL fifo_receive_can_msg(  
    [in] long AIdxChnReq,  
    [in] VARIANT_BOOL AIncludeTx,  
    [out] long* AIdxChnResp,  
    [out] VARIANT_BOOL* AIsRemote,  
    [out] VARIANT_BOOL* AIsExtended,  
    [out] long* ADLC,  
    [out] long* AIdentifier,  
    [out] int64* ATimestampUs,  
    [out] BSTR* ADatas);
```

## fifo\_receive\_canfd\_msg

- 功能：读取 CANFD 报文
- 参数详解：

*/\*AIdxChnReq:请求数据通道、AIncludeTx: 是否接收 TX、AIdxChnResp: 回复数据通道、AIsRemote: 是否是远程帧、AIsExtended: 是否是扩展帧、AIsEDL: 是否为 can、AIsBRS: 速率是否可以变、ADLC: 数据长度、AIdentifier: 帧 ID、ATimestampUs: 硬件时间、ADatas: 帧数据\*/*

```
VARIANT_BOOL fifo_receive_canfd_msg(  
    [in] long AIdxChnReq,
```

```
[in] VARIANT_BOOL AIncludeTx,
[out] long* AIdxChnResp,
[out] VARIANT_BOOL* AIsRemote,
[out] VARIANT_BOOL* AIsExtended,
[out] VARIANT_BOOL* AIsEDL,
[out] VARIANT_BOOL* AIsBRS,
[out] long* ADLC,
[out] long* AIdentifier,
[out] int64* ATimestampUs,
[out] BSTR* AData);
```

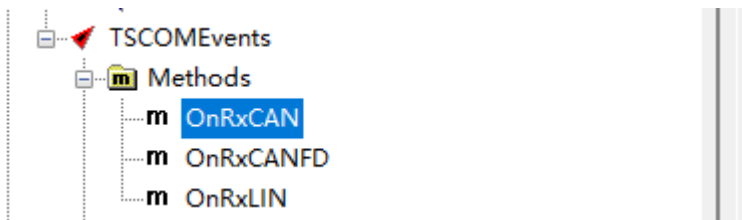
**回调函数方式:**

**简介:**

设备接收到报文过后，把报文整理成标准的 TLibCAN/TLibANFD 数据结构。然后调用用户注册的接收回调函数，通过参数把接收到的报文传递给调用者。libTSCAN 内部维护一个独立的线程，每当消息达到后，就会通过回调函数主动把数据传递给调用者，用户不需要主动去调用读取函数。

**注册回调函数:**

采用代理机制（C#里面类 C 函数指针），注册回调函数。需要注意的是，一定要先申请一个代理对象，然后把用户回调函数注册到该代理对象上，如下所示：



**回调函数使用**

```
/// <summary>
class TSMasterEvents:
def OnRxCAN(self, AIdxChn, AIsTx, AIsRemote, AIsExtended, AIsError, ADLC, AIdentifier,
```

```
ATimeUs, AData):
    print("CAN message received:", AIdxChn, AIdentifier, ADLC, ATimeUs/1000000.0,
[AData[0], AData[1], AData[2], AData[3], AData[4], AData[5], AData[6], AData[7]])
    def OnRxCANFD(self, AIdxChn, AIsTx, AIsExtended, AIsError, AIsEDL, AIsBRS, AIsESI,
ADLC, AIdentifier, ATimeUs, AData):
        if AIsEDL:
            print("CAN FD message received:", AIdxChn, AIdentifier, ADLC,
ATimeUs/1000000.0, [AData[0], AData[1], AData[2], AData[3], AData[4], AData[5],
AData[6], AData[7], AData[8], AData[9], AData[10], AData[11], AData[12],
AData[13], AData[14], AData[15], AData[16], AData[17], AData[18], AData[19],
AData[20], AData[21], AData[22], AData[23], AData[24], AData[25], AData[26],
AData[27], AData[28], AData[29], AData[30], AData[31], AData[32], AData[33],
AData[34], AData[35], AData[36], AData[37], AData[38], AData[39], AData[40],
AData[41], AData[42], AData[43], AData[44], AData[45], AData[46], AData[47],
AData[48], AData[49], AData[50], AData[51], AData[52], AData[53], AData[54],
AData[55], AData[56], AData[57], AData[58], AData[59], AData[60], AData[61],
AData[62], AData[63]])
        else:
            print("CAN message received:", AIdxChn, AIdentifier, ADLC,
ATimeUs/1000000.0, [AData[0], AData[1], AData[2], AData[3], AData[4], AData[5],
AData[6], AData[7]])
    def OnRxLIN(self, AIdxChn, AIsTx, AIsError, ADLC, AIdentifier, AChecksum, ATimeUs,
AData):
        print("LIN message received:")
win32com.client.WithEvents(com, TSMasterEvents)
com.enable_event_can(True)
com.enable_event_canfd(False)
com.fifo_enable_receive_fifo()
```

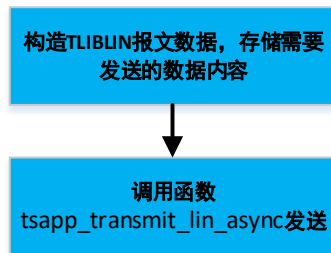
/// 每当设备发送/收到一帧报文，就会调用此函数。参数：[ref TLibCAN AData](#) 就是对应的这一帧报文。用户可以根据报文的属性来决定如何处理这一帧报文。数据结构定义见章节：[数据类型的定义](#)。



## 8. LIN 报文收发

### 1. 报文发送

报文发送流程如下所示：



对应的代码如下：

```
cLIN = win32com.client.Record("TLIN", app)

cLIN.FldxChn = 0

cLIN.FIsTX = True

cLIN.FIsError = False

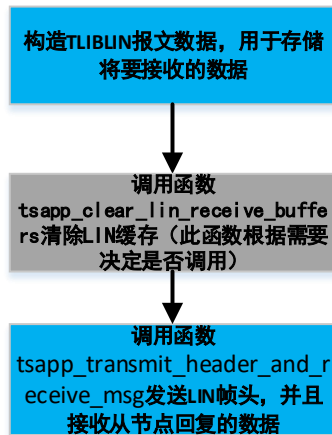
cLIN.FIdentifier = 0x3C

cLIN.FDLC = 8

cLIN.FDats = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY | pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5,
6, 7, 8,])

com.transmit_lin_async(cLIN)
```

## 2. 报文接收



/\*AIdxChnReq:请求数据通道、AIncludeTx: 是否接收 TX、AIdxChnResp: 回复数据通道、ADLC: 数据长度、AIdentifier: 帧 ID、ATimestampUs: 硬件时间、ADatas: 帧数据\*/

```
VARIANT_BOOL fifo_receive_lin_msg(  
    [in] long AIdxChnReq,  
    [in] VARIANT_BOOL AIncludeTx,  
    [out] long* AIdxChnResp,  
    [out] long* ADLC,  
    [out] long* AIdentifier,  
    [out] int64* ATimestampUs,  
    [out] BSTR* ADatas);  
}
```

## 9. 数据库 (DBC) 解析

TBD

## 10. 接口函数介绍

### 1. set\_current\_application

函数名称	void set_current_application([in] BSTR AAppName);
功能介绍	设置当前应用程序名
调用位置	软件连接之前
输入参数	
返回值	无
示例	APP_NAME = "TSMaster"  app.set_current_application(APP_NAME)

### 2. app.get\_application\_list

函数名称	BSTR get_application_list()
功能介绍	获取所有的应用程序名
调用位置	Tsmaster 连接之前
输入参数	无
返回值	无
示例	app.get_application_list()

### 3. set\_can\_channel\_count

函数名称	void set_can_channel_count([in] long ACount)
功能介绍	设置 CAN 通道数量
调用位置	Tsmaster 连接之前
输入参数	整形数，最大为 32
返回值	无返回值
示例	app.set_can_channel_count(2)

### 4. set\_lin\_channel\_count

函数名称	void set_lin_channel_count([in] long ACount)
功能介绍	设置 CAN 通道数量
调用位置	Tsmaster 连接之前
输入参数	整形数，最大为 32
返回值	无返回值
示例	app.set_can_channel_count(0)

### 5. get\_can\_channel\_count

函数名称	long get_can_channel_count();
功能介绍	获取 CAN 通道数
调用位置	

输入参数	无参
返回值	CAN 通道数
示例	app.get_can_channel_count()

## 6. get\_can\_channel\_count

函数名称	<b>long get_can_channel_count()</b>
功能介绍	获取 LIN 通道数
调用位置	
输入参数	无参
返回值	CAN 通道数
示例	app.get_lin_channel_count()

## 7. log

函数名称	<b>void log([in] BSTR AMsg, [in] long ALevel);</b>
功能介绍	打印信息
调用位置	
输入参数	无参数
返回值	无返回值
示例	app.log('connecting application...', constants.LVL_HINT)

## 8. set\_mapping

<b>函数名称</b>	<b>void set_mapping([in] TTSMapping* AMapping)</b>
<b>功能介绍</b>	<b>通道映射</b>
<b>调用位置</b>	Tsmaster 连接之前
<b>输入参数</b>	<pre> typedef [uuid(6EE71046-BB83-47A9-BC09-84A1B43C0699)] struct tagTTSMapping {      BSTR FAppName;      long FAppChannelIndex;      TTSApChannelType FAppChannelType;      TTSToolDeviceType FHWDeviceType;      long FHWIndex;      long FHWChannelIndex;      long FHWDeviceSubType;      BSTR FHWDeviceName;      VARIANT_BOOL FMappingDisabled; } TTSMapping;                 </pre>
<b>返回值</b>	无返回值
<b>示例</b>	<pre> r = win32com.client.Record("TTSMapping", app)  r.FAppName = APP_NAME  r.FAppChannelIndex = 0                 </pre>

	<pre> r.FAppChannelType = 0  r.FHWIndex = 0  r.FHWDeviceType = 3  r.FHWDeviceSubType = 8 #为TC1014编号  r.FHWChannelIndex = 0  r.FHWDeviceName = "TC1014"  r.FMappingDisabled = False  app.set_mapping(r) </pre>
--	---

### 9. get\_mapping

<b>函数名称</b>	<b>TTSMapping get_mapping(</b> <b>[in] TTSAppChannelType</b> <b>AAppChannelType,</b> <b>[in] long AAppChannelIndex);</b>
<b>功能介绍</b>	<b>获取映射信息</b>
<b>调用位置</b>	在应用程序连接 CAN 工具之前，调用此函数完成硬件的绑定。
<b>输入参数</b>	<b>1:通道类型 2: 通道索引</b>
<b>返回值</b>	映射信息，结构体 TTSMapping
<b>示例</b>	app.get_mapping(TTSAppChannelType.APP_CAN,0)

## 10. del\_mapping

函数名称	<pre>void del_mapping(     [in] TTSAppChannelType AAppChannelType,     [in] long AAppChannelIndex);</pre>
功能介绍	删除指定通道的映射信息值
调用位置	想查询应用程序指定通道当前绑定的硬件信息等内容的时候，调用此函数
输入参数	1:通道类型 2: 通道索引
返回值	无返回值
示例	app.del_mapping(TTSAppChannelType.APP_CAN,0)

## 11. connect

函数名称	<pre>void connect();</pre>
功能介绍	完成各个硬件参数的设置过后，调用此函数完成设备的连接。后面就可以调用设备完成数据收发等功能了。
调用位置	连接应用程序。本函数执行的时候，会检查映射的硬件通道是否全部就绪，设置各个硬件参数，并完成设备和应用程序的连接。
输入参数	无参数
返回值	无返回值
示例	app.connect()



## 12. disconnect

函数名称	<code>void disconnect();</code>
功能介绍	断开设备连接
调用位置	不需要使用硬件设备，调用此函数断开设备连接
输入参数	无参数
返回值	无返回值
示例	

## 13. configure\_baudrate\_can

函数名称	<pre>void configure_baudrate_can(     [in] long AIdxChn,     [in] single ABaudrateKbps,     [in] VARIANT_BOOL AListenOnly,     [in] VARIANT_BOOL     AInstallTermResistor120Ohm);</pre>
功能介绍	配置 CAN 通道的波特率等硬件参数
调用位置	连接 CAN 工具之前，先调用此函数配置硬件设备参数
输入参数	<pre>/// &lt;summary&gt; /// 设置CANFD通道波特率等参数 /// &lt;/summary&gt; /// &lt;param name="AIdxChn"&gt;应用程序通道&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ABaudrateKbps"&gt;波特率&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AListenOnly"&gt;是否只听&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AInstallTermResistor120Ohm"&gt;是否使能内部终端电阻&lt;/param&gt;</pre>
返回值	<p>==0:连接成功</p> <p>其他：检查错误码</p>
示例	

## 14. configure\_baudrate\_canfd

<b>函数名称</b>	<pre>void configure_baudrate_canfd(     [in] long AIdxChn,     [in] long AArbRateKbps,     [in] long ADataRateKbps,     [in] TTSCANFDControllerType AControllerType,     [in] TTSCANFDControllerMode AControllerMode,     [in] VARIANT_BOOL     AInstallTermResistor120Ohm);</pre>
<b>功能介绍</b>	配置 CANFD 通道的波特率等硬件参数
<b>调用位置</b>	连接 CAN 工具之前，先调用此函数配置硬件设备参数
<b>输入参数</b>	<pre>/// &lt;summary&gt; /// 设置CANFD通道波特率等参数 /// &lt;/summary&gt; /// &lt;param name="AIdxChn"&gt;应用程序通道&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AArbRateKbps"&gt;仲裁场波特率&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ADataRateKbps"&gt;数据场波特率&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AControllerType"&gt;控制器类型, 包括: 经典CAN(lfdtCAN = 0),ISOCANFD(lfdtISOCAN = 1),NoISOCANFD(lfdtNonISOCAN = 2)&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AControllerMode"&gt;控制器工作模式,包括: 正常工作模式(lfdmNormal = 0),关闭ACK模式(lfdmACKOff = 1),受限制模式(lfdmRestricted = 2)&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AInstallTermResistor120Ohm"&gt;是否使能内部终端电阻&lt;/param&gt;</pre>
<b>返回值</b>	无返回值
<b>示例</b>	<pre>app.configure_baudrate_canfd(0,500,2000,constants.lfdtISOCAN, constants.lfdmNormal, True)</pre>

## 15. fifo\_enable\_receive\_fifo

<b>函数名称</b>	<pre>void fifo_enable_receive_fifo();</pre>
<b>功能介绍</b>	<b>使能设备内部缓存接收模式</b>
<b>调用位置</b>	应用程序如果想通过读取缓存的方式读取数据，在执行 tsfifo_receive_can/canfd/lin_message_list 之前，必须要执行此函

	数。
<b>输入参数</b>	无
<b>返回值</b>	无
<b>示例</b>	<code>void fifo_enable_receive_fifo()</code>

## 16. fifo\_disable\_receive\_fifo

<b>函数名称</b>	<code>void fifo_disable_receive_fifo();</code>
<b>功能介绍</b>	<b>关闭驱动内部的接收缓存机制</b>
<b>调用位置</b>	用户不需要采用读取缓存的方式接收报文的时候，调用此函数关闭内部缓存。
<b>输入参数</b>	无
<b>返回值</b>	无
<b>示例</b>	

## 17. transmit\_can\_async

<b>函数名称</b>	<code>void transmit_can_async([in] PCAN ACAN);</code>
<b>功能介绍</b>	以异步的方式发送 CAN 报文
<b>调用位置</b>	发送 CAN 报文
<b>输入参数</b>	ACAN: CAN 数据包。TLIBCAN 数据组成请查看章节: TLIBCAN: Classic CAN 数据类型。
<b>返回值</b>	无返回值

<b>示例</b>	<pre> c = win32com.client.Record("TCAN", app) c.FIdxChn = 0 c.FIsExtendedId = 0 c.FIsRemote = False c.FIdentifier = 0x123 c.FDLC = 8 c.FDdatas = VARIANT(pyhtoncom.VT_ARRAY   pyhtoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8]) com.transmit_can_async(c) </pre>
-----------	---

## 18. transmit\_can\_sync

<b>函数名称</b>	<pre> void transmit_can_sync(     [in] PCAN ACAN,     [in] long ATimeoutMs,     [out] VARIANT_BOOL* ASuccess); </pre>
<b>功能介绍</b>	发送 CAN 报文，并检测到发送成功后，才退出此函数。此函数返回成功，代表 CAN 报文一定已经成功发送到了 CAN 总线上面。
<b>局限性</b>	因为此函数需要设备 API 深度支持，因此，目前支持此函数接口的只有 TS 和 Vector 系列设备。
<b>调用位置</b>	同步发送 CAN 报文的场合
<b>输入参数</b>	<pre> /// &lt;summary&gt; /// 同步发送CAN报文 /// &lt;/summary&gt; /// &lt;param name="ACAN"&gt;报文数据&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ATimeoutMS"&gt;同步等待的超时时间&lt;/param&gt; </pre>
<b>返回值</b>	ASuccess: 表示发送是否成功
<b>示例</b>	<pre> c = win32com.client.Record("TCAN", app) c.FIdxChn = 0 c.FIsExtendedId = 0 c.FIsRemote = False c.FIdentifier = 0x123 c.FDLC = 8 c.FDdatas = VARIANT(pyhtoncom.VT_ARRAY   pyhtoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8]) com.transmit_can_sync(c, 20, ASuccess) </pre>

## 19. transmit\_canfd\_async

<b>函数名称</b>	<code>void transmit_canfd_async([in] PCANFD ACANFD);</code>
<b>功能介绍</b>	以异步的方式发送 CANFD 报文
<b>调用位置</b>	发送 CANFD 报文
<b>输入参数</b>	ACANFD: CANFD 数据包。TLIBCAN 数据组成请查看章节: TLIBCANFD: CANFD 数据类型。
<b>返回值</b>	无返回值
<b>示例</b>	<pre> cFD = win32com.client.Record("TCANFD", app) cFD.FIdxChn = 0 cFD.FIsExtendedId = 0 cFD.FIsEDL = True cFD.FIsBRS = True cFD.FIsESI = False cFD.FIdentifier = 0x345 cFD.FDLC = 15 cFD.FDats = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY   pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47, 48, 49, 50, 51, 52, 53, 54, 55, 56, 57, 58, 59, 60, 61, 62, 63, 64]) com.transmit_canfd_async(cFD)                     </pre>

## 20. transmit\_canfd\_sync

<b>函数名称</b>	<code>void transmit_canfd_sync([in] PCANFD ACANFD, [in] long ATimeoutMs, [out] VARIANT_BOOL* ASuccess);</code>
<b>功能介绍</b>	发送 CANFD 报文，并检测到发送成功后，才退出此函数。此函数返回成功，代表 CANFD 报文一定已经成功发送到了 CAN 总线上面。
<b>调用位置</b>	发送 CANFD 报文
<b>局限性</b>	因为此函数需要设备 API 深度支持，因此，目前支持此函数接口的只有 TS 和 Vector 系列设备。
<b>输入参数</b>	ACANFD: CANFD 数据包。TLIBCANFD 数据组成请查看章节: TLIBCANFD: CANFD 数据类型。
<b>返回值</b>	ASuccess: 表示发送是否成功

<b>示例</b>	<pre> cFD = win32com.client.Record("TCANFD", app) cFD.FIdxChn = 0 cFD.FIsExtendedId = 0 cFD.FIsEDL = True cFD.FIsBRS = True cFD.FIsESI = False cFD.FIdentifier = 0x345 cFD.FDLC = 15 cFD.FDats = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY   pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47, 48, 49, 50, 51, 52, 53, 54, 55, 56, 57, 58, 59, 60, 61, 62, 63, 64]) com.transmit_canfd_sync(cFD, 20, ASuccess) </pre>
-----------	---

## 21. add\_cyclic\_msg\_can

<b>函数名称</b>	<pre> void add_cyclic_msg_can(     [in] PCAN ACAN,     [in] single APeriodMs); </pre>
<b>功能介绍</b>	增加周期发送的报文, 增加完成后, TSMasterAPI 自动完成报文的周期发送。
<b>调用位置</b>	在需要周期性发送 CAN 报文的场合
<b>输入参数</b>	<pre> /// &lt;summary&gt; 添加周期发送报文 /// &lt;/summary&gt; /// &lt;param name="ACAN"&gt;CAN报文数据&lt;/param&gt; /// &lt;param name="APeriodMS"&gt;周期值&lt;/param&gt; </pre>
<b>返回值</b>	无返回值
<b>示例</b>	<pre> c = win32com.client.Record("TCAN", app) c.FIdxChn = 0 c.FIsExtendedId = 0 c.FIsRemote = False c.FIdentifier = 0x123 c.FDLC = 8 c.FDats = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY   pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8]) com.add_cyclic_msg_can(c, 20) </pre>

## 22. delete\_cyclic\_msg\_can

函数名称	<code>void delete_cyclic_msg_can([in] PCAN ACAN);</code>
功能介绍	停止周期性发送 CAN 报文
调用位置	在需要停止周期性发送报文的场合
输入参数	<pre>                 /// &lt;summary&gt;                 /// 删除周期发送报文                 /// &lt;/summary&gt;                 /// &lt;param name="ACAN"&gt;需要被停止的周期报文&lt;/param&gt;                 /// &lt;returns&gt;&lt;/returns&gt;             </pre>
返回值	==0: 删除成功 其他值: 删除失败, 查询错误码
示例	<code>com.delete_cyclic_msg_can(c)</code>

## 23. fifo\_clear\_can\_receive\_buffers

函数名称	<code>VARIANT_BOOL fifo_clear_can_receive_buffers([in] long AIdxChn);</code>
功能介绍	清除 CAN 通道里面缓存的报文
调用位置	在执行交互协议之前 (比如 UDS 诊断), 先调用此命令把缓存中的历史数据清除掉
输入参数	<pre>                 /// &lt;summary&gt;                 ///                 /// &lt;/summary&gt;                 /// &lt;param name="AChn"&gt;硬件通道&lt;/param&gt;                 /// &lt;returns&gt;&lt;/returns&gt;             </pre>
返回值	是否清除成功
示例	<code>Com.fifo_clear_can_receive_buffers(0)</code>

## 24. fifo\_receive\_can\_msg

<b>函数名称</b>	<pre>VARIANT_BOOL fifo_receive_can_msg(     [in] long AIdxChnReq,     [in] VARIANT_BOOL AIncludeTx,     [out] long* AIdxChnResp,     [out] VARIANT_BOOL* AIsRemote,     [out] VARIANT_BOOL* AIsExtended,     [out] long* ADLC,     [out] long* AIdentifier,     [out] int64* ATimestampUs,     [out] BSTR* AData);</pre>
<b>功能介绍</b>	读取缓存的 CAN 报文帧
<b>调用位置</b>	在需要读取报文数据包の場合
<b>输入参数</b>	
<b>返回值</b>	是否接收成功
<b>示例</b>	<pre>com.fifo_receive_can_message_list(0, False, 0, False, False, 8, 0x1,     100, AData)</pre>

## 25. fifo\_clear\_canfd\_receive\_buffers

<b>函数名称</b>	<pre>VARIANT_BOOL fifo_clear_canfd_receive_buffers([in] long     AIdxChn);</pre>
<b>功能介绍</b>	清除 CANFD 通道里面缓存的报文
<b>调用位置</b>	在执行交互协议之前 (比如 UDS 诊断), 先调用此命令把缓存中的 历史数据清除掉
<b>输入参数</b>	<pre>/// &lt;summary&gt;     ///     /// &lt;/summary&gt;     /// &lt;param name="AChn"&gt;硬件通道&lt;/param&gt;     /// &lt;returns&gt;&lt;/returns&gt;</pre>



返回值	返回缓存中 CAN 报文的数量
示例	

## 26. fifo\_receive\_canfd\_msg

函数名称	<pre>VARIANT_BOOL fifo_receive_canfd_msg(     [in] long AIdxChnReq,     [in] VARIANT_BOOL AIncludeTx,     [out] long* AIdxChnResp,     [out] VARIANT_BOOL* AIsRemote,     [out] VARIANT_BOOL* AIsExtended,     [out] VARIANT_BOOL* AIsEDL,     [out] VARIANT_BOOL* AIsBRS,     [out] long* ADLC,     [out] long* AIdentifier,     [out] int64* ATimestampUs,     [out] BSTR* AData);</pre>
功能介绍	读取缓存的 CANFD 报文帧
调用位置	在需要读取 CANFD 报文的场合
输入参数	
返回值	返回实际读取的报文数量，如果没有任何报文，则返回值为 0。如果一直无法读取报文，请检查是否通过函数 <a href="#">TSMasterApi.tsapp_enable_receive_fifo()</a> 开启了驱动内部 Buffer
示例	<code>com.fifo_receive_canfd_msg(0, False, 0, False, False, False, 15, 100, AData)</code>

## 27. enable\_event\_can

函数名称	<pre>HRESULT enable_event_can([in] VARIANT_BOOL AEnable);</pre>
功能介绍	注册 CAN 数据包接收回调函数

<b>调用位置</b>	如果用户想基于接收回调机制来处理接收的报文，在连接工具成功过后，可以调用此函数注册回调函数。
<b>输入参数</b>	Bool,是否启动
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	com.enable_event_can(True)

### 28. transmit\_lin\_async

<b>函数名称</b>	<code>HRESULT transmit_lin_async([in] PLIN ALIN);</code>
<b>功能介绍</b>	异步发送 LIN 报文
<b>调用位置</b>	在需要发送 LIN 报文的场合
<b>输入参数</b>	<pre> /// &lt;summary&gt;     /// 异步发送LIN报文     /// &lt;/summary&gt;     /// &lt;param name="ALIN"&gt;LIN报文数据&lt;/param&gt;     /// &lt;returns&gt;&lt;/returns&gt; </pre>
<b>返回值</b>	<p>==0: 发送成功</p> <p>其他值: 发送失败</p>
<b>示例</b>	<pre> cLIN = win32com.client.Record("TLIN", app) cLIN.FIdxChn = 0 cLIN.FIsTX = True cLIN.FIsError = False cLIN.FIdentifier = 0x3C cLIN.FDLC = 8 cLIN.FDdatas = VARIANT(pythoncom.VT_ARRAY   pythoncom.VT_I1, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8,]) com.transmit_lin_async(cLIN) </pre>

## 29. fifo\_clear\_lin\_receive\_buffers

<b>函数名称</b>	<pre>HRESULT fifo_clear_lin_receive_buffers(     [in] long AIdxChn,     [out, retval] VARIANT_BOOL* ASuccess);</pre>
<b>功能介绍</b>	清除 LIN 模块的接收 Buffer 缓存
<b>调用位置</b>	在准备开始一次发送和接收之前，调用此函数清除驱动中的 LIN 缓存中的数据，确保接收到的数据是最新的
<b>输入参数</b>	<pre>/// &lt;summary&gt;     /// 清除LIN通道的缓存数据     /// &lt;/summary&gt;     /// &lt;param name="AChn"&gt;需要清除缓存的LIN通道编号&lt;/param&gt;     /// &lt;returns&gt;&lt;/returns&gt;</pre>
<b>返回值</b>	ASuccess: 表示是否清除成功
<b>示例</b>	<pre>com.fifo_clear_lin_receive_buffers(APP_CHANNEL.CHN1, ASuccess);</pre>

## 30. fifo\_receive\_lin\_message\_list

<b>函数名称</b>	<pre>HRESULT fifo_receive_lin_msg(     [in] long AIdxChnReq,     [in] VARIANT_BOOL AIncludeTx,     [out] long* AIdxChnResp,     [out] long* ADLC,     [out] long* AIdentifier,     [out] int64* ATimestampUs,     [out] BSTR* AData,     [out, retval] VARIANT_BOOL* ASuccess);</pre>
<b>功能介绍</b>	读取缓存的 LIN 报文帧
<b>调用位置</b>	在需要读取 LIN 报文数据包の場合
<b>输入参数</b>	
<b>返回值</b>	ASuccess: 是否接受成功
<b>示例</b>	<pre>COM.fifo_receive_lin_msg(0, False, 0, 8, 0x3d, 100, AData, ASuccess)</pre>

## 31. start\_logging

<b>函数名称</b>	<code>HRESULT start_logging([in] BSTR AFileName);</code>
<b>功能介绍</b>	启动报文记录，记录文件格式为 blf 格式
<b>调用位置</b>	需要记录整个运行过程中总线上的报文通讯
<b>输入参数</b>	<pre> /// &lt;summary&gt; /// &lt;summary&gt; /// 启动报文记录，记录文件格式为 blf 格式 /// &lt;/summary&gt; /// &lt;param name="AFileName"&gt;记录文件名（后缀为.blf），可 以为空字符串 "" &lt;/param&gt; /// &lt;returns&gt;==0:函数执行成功；其他：错误码&lt;/returns&gt;                     </pre> <p>注意:如果 AFileName 传输为空字符串 "", 则数据文件默认存储在 TSMaster 的安装路径下面。AFile 数据格式路径不能出错, 如果路径是无效的, 创建该数据文件无效, 会触发模块内部异常。</p>
<b>返回值</b>	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
<b>示例</b>	<code>com.start_logging("c:\\1.blf")</code>

## 32. stop\_logging

<b>函数名称</b>	<code>HRESULT stop_logging();</code>
<b>功能介绍</b>	停止报文记录
<b>调用位置</b>	该函数需要和 <code>tsapp_start_logging</code> 配合使用, 停止报文记录, 报文会保存为相应的 blf 文件。
<b>输入参数</b>	无
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	

### 33. unload\_can\_dbs

<b>函数名称</b>	<code>void unload_can_dbs();</code>
<b>功能介绍</b>	卸载所有已经加载的 DBC 文件
<b>调用位置</b>	该函数必须在应用处于断开状态（执行 <code>tsapp_connect</code> 之前或者执行了 <code>tsapp_disconnect</code> 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
<b>输入参数</b>	无
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	

### 34. unload\_can\_db

<b>函数名称</b>	<code>void unload_can_db([in] long AId);</code>
<b>功能介绍</b>	卸载指定编号的数据库文件
<b>调用位置</b>	该函数必须在应用处于断开状态（执行 <code>tsapp_connect</code> 之前或者执行了 <code>tsapp_disconnect</code> 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
<b>输入参数</b>	无
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	

### 35. load\_can\_db

<b>函数名称</b>	<pre>void load_can_db(     [in] BSTR ADBCFile,     [in] BSTR ASupportedChannels,     [out] long* AId);</pre>
-------------	--

<b>功能介绍</b>	把数据库加载到指定的通道上，并获取加载数据库的编号
<b>调用位置</b>	该函数必须在应用处于断开状态（执行 <code>tsapp_connect</code> 之前或者执行了 <code>tsapp_disconnect</code> 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
<b>输入参数</b>	<pre> /// &lt;param name="ADBCAbsolutePath"&gt;ADBCAbsolutePath:DBC 绝对路径 &lt;/param&gt; /// &lt;param name="ABindChannels"&gt;绑定的通道数组&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AId"&gt;加载数据库成功过后，返回系统为该数据库分配 的唯一编号&lt;/param&gt; </pre>
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	

### 36. set\_signal\_value\_can

<b>函数名称</b>	<pre> void set_signal_value_can(     [in] PCAN AInCAN,     [in] BSTR AMsgName,     [in] BSTR ASgnName,     [in] double AValue,     [out] SAFEARRAY(char)* ADatas); </pre>
<b>功能介绍</b>	根据 Message 名称，信号名称，把信号值更新到 CAN 报文中。
<b>调用位置</b>	加载数据库过后，任意位置（应用连接状态，断开状态）都可以调用此函数。
<b>输入参数</b>	<pre> /// &lt;param name="ACAN"&gt;原始 CAN 报文(引用)&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AMsgName"&gt;报文名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ASgnName"&gt;信号名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AValue"&gt;信号值&lt;/param&gt; </pre>
<b>返回值</b>	<p>==0: 执行成功</p> <p>其他值: 查询错误码</p>
<b>示例</b>	<pre> msgName = "message1" singalName = "signalName" c = win32com.client.Record("TCAN", app) value = 0 ITSDb.set_signal_value_cand(ACAN, msgName, singalName, value) </pre>

## 37. get\_signal\_value\_can

<b>函数名称</b>	<pre>void get_signal_value_can(     [in] PCAN AInCAN,     [in] BSTR AMsgName,     [in] BSTR ASgnName,     [out] double* AValue);</pre>
<b>功能介绍</b>	根据 Message 名称，信号名称，从 CAN 报文中读取信号值
<b>调用位置</b>	加载数据库过后，任意位置（应用连接状态，断开状态）都可以调用此函数。
<b>输入参数</b>	<pre>/// &lt;param name="ACAN"&gt;原始 CAN 报文(引用)&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AMsgName"&gt;报文名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ASgnName"&gt;信号名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AValue"&gt;信号值(引用类型)&lt;/param&gt;</pre>
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	<pre>msgName = "message1" singalName = "signalName" c = win32com.client.Record("TCAN", app) value = 0 ITSDb.get_signal_value_canfd(ACAN, msgName, singalName, value)</pre>

## 38. tsdb\_set\_signal\_value\_canfd

<b>函数名称</b>	<pre>void set_signal_value_canfd(     [in] PCANFD AInCANFD,     [in] BSTR AMsgName,     [in] BSTR ASgnName,     [in] double AValue,     [out] SAFEARRAY(char)* AData);</pre>
<b>功能介绍</b>	根据 Message 名称，信号名称，从 CANFD 报文中读取信号值
<b>调用位置</b>	加载数据库过后，任意位置（应用连接状态，断开状态）都可以调用此函数。
<b>输入参数</b>	<pre>/// &lt;param name="ACANfd"&gt;CANFD 报文(引用)&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AMsgName"&gt;报文名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ASgnName"&gt;信号名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AValue"&gt;信号值&lt;/param&gt;</pre>
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	

## 39. get\_signal\_value\_canfd

<b>函数名称</b>	<pre>void get_signal_value_canfd(     [in] PCANFD AInCANFD,     [in] BSTR AMsgName,     [in] BSTR ASgnName,     [out] double* AValue);</pre>
<b>功能介绍</b>	根据 Message 名称, 信号名称, 把信号值更新到 CANFD 报文中。
<b>调用位置</b>	加载数据库过后, 任意位置 (应用连接状态, 断开状态) 都可以调用此函数。
<b>输入参数</b>	<pre>/// &lt;param name="ACANfd"&gt;CANFD 报文 (引用) &lt;/param&gt; /// &lt;param name="AMsgName"&gt;报文名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="ASgnName"&gt;信号名称&lt;/param&gt; /// &lt;param name="AValue"&gt;信号值 (引用) &lt;/param&gt;</pre>
<b>返回值</b>	
<b>示例</b>	

## 11. 附件

### 1. 示例程序

### 2. 错误码编码信息:

```
ERR_CODE_LIST: array [0..ERR_CODE_COUNT-1] of string = (
    'OK', // IDX_ERR_OK 0
    'Index out of range', // IDX_ERR_IDX_OUT_OF_RANGE 1
    'Connect failed', // IDX_ERR_CONNECT_FAILED 2
    'Device not found', // IDX_ERR_DEV_NOT_FOUND 3
    'Read status timed out', // IDX_ERR_READ_STATUS_TIMEDOUT 44
    'Callback already exists', // IDX_ERR_CALLBACK_ALREADY_EXISTS 45
    'Callback not exists', // IDX_ERR_CALLBACK_NOT_EXISTS 46
    'File corrupted or not recognized', // IDX_ERR_FILE_INVALID = 47; // database file
    corrupted or not recognized
    'Database unique id not found', // IDX_ERR_DB_ID_NOT_FOUND = 48; // database
    unique id not found
```



'Software API parameter invalid', parameter invalid	// IDX_ERR_SW_API_PAEAMETER_INVALID = 49; // software api parameter invalid
'Software API generic timed out', generic timed out	// IDX_ERR_SW_API_GENERIC_TIMEOUT = 50; // software api generic timed out
'Software API set hw config. failed', conf failed	// IDX_ERR_SW_API_SET_CONF_FAILED = 51; // software api set hw conf failed
'Index out of bounds', bounds	// IDX_ERR_SW_API_INDEX_OUT_OF_BOUNDS = 52; // index out of bounds
'RX wait timed out', out	// IDX_ERR_SW_API_WAIT_TIMEOUT = 53; // rx wait timed out
'Get I/O failed',	// IDX_ERR_SW_API_GET_IO_FAILED = 54; // get io failed
'Set I/O failed',	// IDX_ERR_SW_API_SET_IO_FAILED = 55; // set io failed
'An active replay is already running', on going	// IDX_ERR_SW_API_REPLAY_ON_GOING = 56; // a replay is already on going
'Instance not exists',	// IDX_ERR_SW_API_INSTANCE_NOT_EXISTS = 57; // instance not exists
'CAN message transmit failed', frame failed	// IDX_ERR_HW_CAN_TRANSMIT_FAILED = 58; // can transmit frame failed
'No response from hardware', response to pc	// IDX_ERR_HW_NO_RESPONSE = 59; // hardware no response to pc
'CAN message not found', message id not found	// IDX_ERR_SW_CAN_MSG_NOT_FOUND = 60; // can cyclic message id not found
'User CAN receive buffer empty', message buffer empty	// IDX_ERR_SW_CAN_RECV_BUFFER_EMPTY = 61; // user can recv message buffer empty
'CAN total receive count <> desired count', <> desired read count	// IDX_ERR_SW_CAN_RECV_PARTIAL_READ = 62; // total read count <> desired read count
'LIN config failed',	// IDX_ERR_SW_API_LINCONFIG_FAILED = 63;
'LIN frame number out of range',	// IDX_ERR_SW_API_FRAMENUM_OUTOFRANGE = 64;
'LDF config failed',	// IDX_ERR_SW_API_LDFCONFIG_FAILED = 65;
'LDF config cmd error',	// IDX_ERR_SW_API_LDFCONFIG_CMDERR = 66;
'TSMaster environment not ready', random number not retrieved	// IDX_ERR_SW_ENV_NOT_READY = 67; // encryption random number not retrieved
'reserved failed',	// IDX_ERR_RESERVED_FAILED = 68;
'XL driver error',	// IDX_ERR_XL_ERROR = 69;
'index out of range',	// IDX_ERR_SEC_INDEX_OUTOFRANGE = 70;
'string length out of range',	// IDX_SEC_ERR_STRINGLENGTH_OUTFOF_RANGE = 71;
'key is not initialized',	// IDX_SEC_ERR_KEY_IS_NOT_INITIALIZATION = 72;
'key is wrong',	// IDX_SEC_ERR_KEY_IS_WRONG = 73;
'write not permitted',	// IDX_SEC_ERR_NOT_PERMIT_WRITE = 74;
'16 bytes multiple',	// IDX_SEC_ERR_16BYTES_MULTIPLE = 75;
'LIN channel out of range',	// IDX_ERR_LIN_CHN_OUTOF_RANGE = 76;
'DLL not ready',	// IDX_ERR_DLL_NOT_READY = 77;
'Feature not supported',	// IDX_ERR_FATURE_NOT_SUPPORTED = 78;
'common service error',	// IDX_ERR_COMMON_SERV_ERROR = 79;
'read parameter overflow',	// IDX_ERR_READ_PARA_OVERFLOW = 80;

---

```

'Invalid application channel mapping', // IDX_ERR_INVALID_CHANNEL_MAPPING
'libTSMaster generic operation failed', // IDX_ERR_TSLIB_GENERIC_OPERATION_FAILED = 82;
'item already exists', // IDX_ERR_TSLIB_ITEM_ALREADY_EXISTS = 83;
'item not found', // IDX_ERR_TSLIB_ITEM_NOT_FOUND = 84;
'logical channel invalid', // IDX_ERR_TSLIB_LOGICAL_CHANNEL_INVALID = 85;
'file not exists', // IDX_ERR_FILE_NOT_EXISTS = 86;
'no init access, cannot set baudrate', // IDX_ERR_NO_INIT_ACCESS = 87;
'the channel is inactive', // IDX_ERR_CHN_NOT_ACTIVE = 88;
'the channel is not created', // IDX_ERR_CHN_Not_Created = 89;
'length of the appname is out of range', // IDX_ERR_APPNAME_LENGTH_OUT_OF_RANGE = 90;
'project is modified', // IDX_ERR_PROJECT_IS_MODIFIED = 91;
'signal not found in database', // IDX_ERR_SIGNAL_NOT_FOUND_IN_DB = 92;
'message not found in database', // IDX_ERR_MESSAGE_NOT_FOUND_IN_DB = 93;
'TSMaster is not installed', // IDX_ERR_TSMaster_IS_NOT_INSTALLED = 94;
'Library load failed', // IDX_ERR_LIB_LOAD_FAILED = 95;
'Library function not found', // IDX_ERR_LIB_FUNCTION_NOT_FOUND = 96;
'Library not initialized', // IDX_ERR_LIB_NOT_INITIALIZED = 97;
'PCAN generic operation error', // IDX_ERR_PCAN_GENERIC_ERROR = 98;
'Kvaser generic operation error', // IDX_ERR_KVASER_GENERIC_ERROR = 99;
'ZLG generic operation error', // IDX_ERR_ZLG_GENERIC_ERROR = 100;
'ICS generic operation error', // IDX_ERR_ICS_GENERIC_ERROR = 101;
'TC1005 generic operation error', // IDX_ERR_TC1005_GENERIC_ERROR = 102;
'System variable not found', // IDX_ERR_SYSTEM_VAR_NOT_FOUND = 103;
'Incorrect system variable type', // IDX_ERR_INCORRECT_SYSTEM_VAR_TYPE = 104;
'Message not existing, update failed', // IDX_ERR_CYCLIC_MSG_NOT_EXIST = 105;
'Specified baudrate not available' // IDX_ERR_BAUD_NOT_AVAIL = 106;
'Device does not support sync. transmit', // IDX_ERR_DEV_NOT_SUPPORT_SYNC_SEND = 107;
'Wait time not satisfied', // IDX_ERR_MP_WAIT_TIME_NOT_SATISFIED = 108;
'Cannot operate while app is connected', // IDX_ERR_CANNOT_OPERATE_WHILE_CONNECTED = 109;
'Create file failed', // IDX_ERR_CREATE_FILE_FAILED = 110;
'Execute python failed', // IDX_ERR_PYTHON_EXECUTE_FAILED = 111;
'Current multiplexed signal is not active', // IDX_ERR_SIGNAL_MULTIPLEXED_NOT_ACTIVE = 112;
'Get handle by logic channel failed', // IDX_ERR_GET_HANDLE_BY_CHANNEL_FAILED = 113;
'Cannot operate while application is ' +
'connected, please stop application first', // IDX_ERR_CANNOT_OPERATE_WHILE_APP_CONN = 114;
'File load failed', // IDX_ERR_FILE_LOAD_FAILED = 115;
'Read LIN Data Failed', // IDX_ERR_READ_LINDATA_FAILED = 116;
'FIFO not enabled' // IDX_ERR_FIFO_NOT_ENABLED = 117;

```

## 12. 常见异常解答

### 1. 调用 API 开发的程序无法正常打开 CAN 驱动

#### ➤ 症状描述:

TSMaster 已经安装 (不代表完全正常), 可以打开正常使用。但是基于 TSMaster API 开发的程序无法正常工作, 总是提示打开 CAN 总线设备失败。如果打印 API 的返回值, 发现都是 97, 也就是代表驱动没有正常初始化。

#### ➤ 原因分析:

TSMaster 在安装的时候需要把一些配置信息和路径信息等写入到注册表中, 但是很多电脑里面设置了权限管理, TSMaster 在安装的时候无法正常完成所有配置信息的写入。造成用户程序在调用 API 的时候, 查找不到库文件的路径, 从而无法完成 API 驱动的初始化。

#### ➤ 解决办法:

建议: TSMaster 里面增加一个模块来管理这些注册表信息是否就绪, 如果未就绪, 看看能否直接补齐, 或者至少给与用户提示信息。

### 2. 调用 API, 总是执行不成功, 返回错误码 0x114

#### ➤ 症状描述:

比如, 在程序中调用 API 执行加载数据库, 卸载数据库的操作, 结果总是返回失败。查看返回的错误码, 可以看到为 0x114。查看错误码对照表, 0x114 代表的意思是: 'connected, please stop application first' // IDX\_ERR\_CANNOT\_OPERATE\_WHILE\_APP\_CONN = 114;

#### ➤ 原因分析:

这是因为有的 API 函数必须在应用处于断开状态 (Application 处于断开) 的时候才能

够执行。比如数据库的加载，如果应用程序已经处于连接状态，数据库引擎，包括过滤，信号解析这些模块都运行起来了，此时就不允许用户进行加载卸载这些操作了。

➤ **解决办法：**

调整调用相应 API 执行的顺序。还是以数据库的加载和卸载为例。可以放在调用 `tsapp_connect` 函数之前，调用这些 API，就不会出现这个问题。或者等到执行了 `tsapp_disconnect` 断开应用程序过后，再调用这些 API 函数。